

Notes exposé: Géodésiques et complétude

On se donne, pour tout $p \in M$, $\varepsilon_p > 0$ tel que l'application $\exp_p: B(0, \varepsilon_p) \xrightarrow{\quad} M$ est bien définie.

On pose:
$$F: \bigcup_{p \in M} (p, \nu) \xrightarrow{\quad} M^2$$

$$(p, \nu) \xrightarrow{\quad} (p, \exp(\nu))$$

Montrons que F est un difféo local en tout point de $\bigcup_{p \in M} (p, \nu)$.

\hookrightarrow on montre que $TF(p, \nu): T_p M \times T_p M \xrightarrow{\quad} T_p M^2$ est inversible.

(analogie de $Df(a): T_a U \xrightarrow{\quad} T_a V$)
$$\mathbb{R}^m \xrightarrow{\quad} \mathbb{R}^p$$

détails: $T_{(p, \nu)} \left(\bigcup_{q \in M} (q, \nu) \right) = T_{(p, \nu)} \left(\bigcup_{q \in M} (q, \nu) \times B(0, \varepsilon) \right)$
$$\bigcup_{q \in M} (q, \nu) \times B(0, \varepsilon) \cong T_p \mathbb{O} \times T_p(B(0, \varepsilon))$$

$$\downarrow$$

$$= T_p M \times T_p M$$

 $q \in \mathbb{O}$ ouvert de M contenant p

$\bullet \mathbb{O} \in M \Rightarrow T_p \mathbb{O} = T_p M$
 $B(0, \varepsilon) \in T_p M \Rightarrow T_p(B(0, \varepsilon)) = T_p T_p M = T_p M$

lemme: soit $f: M_1 \times M_2 \rightarrow N_1 \times N_2$
 $(p_1, p_2) \mapsto (f_1(p_1), f_2(p_1, p_2))$

et:

$$Tf: TM_1 \times TM_2 \rightarrow TN_1 \times TN_2$$

$$(\tilde{p}_1, \tilde{p}_2) \mapsto (Tf_1(\tilde{p}_1), Tf_2(\tilde{p}_1, \tilde{p}_2))$$

Si $(p_1, p_2) \in M_1 \times M_2$, en choisissant des courbes de M_1, M_2, N_1, N_2 autour de $p_1, p_2, f_1(p_1), f_2(p_1, p_2)$, on a:

$$Jf(p_1, p_2) = \begin{pmatrix} Jf_1(p_1) & 0 \\ Jf_2(\cdot, p_2)(p_1) & Jf_2(p_1, \cdot)(p_2) \end{pmatrix}$$

Jacobienne en p_1
de $p \mapsto f(p, p_2)$

Jacobienne en p_2
de $p \mapsto f(p_1, p)$

Dans notre cas: $f = F$

$f_1: p \mapsto p$

$f_2: p, v \mapsto \exp_p(v)$

$$\Rightarrow Tf(p, \text{op}) = (\text{id}_{T_p M}, Tf_2(p, \text{op}))$$

$$Tf_2(p, \text{op})(\dot{p}, \dot{v}) = Tf_2(\cdot, \text{op})(p)(\dot{p}) + Tf_2(p, \cdot)(\text{op})(\dot{v})$$

$$Tf_2(p, \cdot)(\text{op}) = J(v \mapsto \exp_p(v))(\text{op})$$

\hookrightarrow on s'est alors ramené à l'étude de:

$$f: T_p M \rightarrow M$$

$$v \mapsto \exp_p(v)$$

et on va calculer $Tf(\text{op})$.

Soit $(\alpha^1, \dots, \alpha^m)$ une carte de M définie en p tq $\alpha^1(p) = \dots = \alpha^m(p) = 0$.

Rappel: $\text{exp}_p(v) = \delta_{p,v}(1)$, où :

- $\delta_{p,v}(0_p) = p$
- $\delta_{p,v}(v) = v$
- $\nabla \delta_{p,v} \delta_{p,v} = 0$

Dans la carte $(\alpha^1, \dots, \alpha^m)$, on a :

- $\delta_{p,v}^k(q) = p^k = \alpha^k(p) = 0$
- $\delta_{p,v}^k(q) = v^k$ (coordonnées dans $(\partial/\partial x^1|_p, \dots, \partial/\partial x^m|_p)$)
- $\delta_{p,v}^k(t) + \Gamma_{ij}^k \delta_{p,v}^i(t) \delta_{p,v}^j(t) = 0$

Calculs : $\text{exp}_p(0_p + \varepsilon \partial_p)^k = \text{exp}_p(\varepsilon \partial_p)^k$

$$= \delta_{p, \varepsilon \partial_p}^k(1)$$

$$= \delta_{p, \partial_p}^k(\varepsilon)$$

$$= \delta_{p, \partial_p}^k(0_p) + \varepsilon \delta_{p, \partial_p}^k(0_p) + o(\varepsilon)$$

$$= \varepsilon \delta_{p, \partial_p}^k(0_p) + o(\varepsilon)$$

$v = \partial_p \rightarrow$ $\text{exp}_p(0_p + \varepsilon \partial_p)^k = \varepsilon \partial_p^k + o(\varepsilon) = \varepsilon \delta_p^k + o(\varepsilon)$

$$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial(\partial_p)} \text{exp}_p(0_p)^k = \delta_p^k$$

$$\Rightarrow Jf(0_p) = \left(\frac{\partial}{\partial(\partial_j)} \text{exp}_p(0_p)^i \right)_{i,j} = \left(\delta_j^i \right)_{i,j} = I_{\dim(M)}$$

D'où, finalement:

$$JF(p, \varphi_p) = \begin{pmatrix} I & 0 \\ ? & I \end{pmatrix}$$

et: F diffé local en (p, φ_p) .

lemme: (Voisinage "convexe")

Soit $p \in M$. Alors: il existe C voisinage de p et $\varepsilon > 0$ tq toute paire de points de C est reliée par une unique géodésique (restant dans C) de longueur $\leq \varepsilon$.

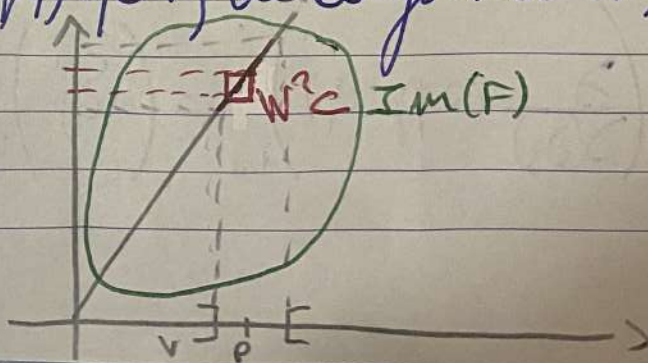
→ Par ce qui précède, F est un diffé local en (p, φ_p) .

Il existe V voisinage de p et $m \in]0, \varepsilon[$ tels que:

$$F: \bigcup_{q \in V} \{q\} \times B(0, m) \rightarrow M^2$$

et un diffé sur son image.

$\text{Im}(F)$ est un ouvert contenant $\{(q, q) : q \in V\}$ donc il contient un voisinage de $\{(q, q) : q \in V\}$ de la forme W^2 , avec $W \in M$.



Soit alors $q_1, q_2 \in W \subset \text{Im}(F)$. Il existe alors un unique couple (p, v) tq $\|v\| < \varepsilon$ et $(p, \exp_p(v)) = (q_1, q_2)$.
On a donc :

$$q_2 = \exp_{q_1}(w).$$

Rappel: pour $\gamma(t) = \exp_{q_1}(tw)$, $l(\gamma) = \|w\| < \varepsilon$,
 $\gamma(0) = q_1$ et $\gamma(1) = q_2$.

Lemme: (Gauss)

Soit $\varepsilon > 0$ tq $\exp_p : B(0, \varepsilon) \subset T_p M \rightarrow M$ est un dif-
feo. On note $\mathcal{S}(p, \varepsilon) = \{ \exp_p(v) : \|v\| = \varepsilon \}$.
Soit $\gamma : [0, 1] \rightarrow B(p, \varepsilon)$ une géodésique
telle que $\gamma(0) = p$.
Alors :

$$\forall \varepsilon \leq \varepsilon, \gamma \perp \mathcal{S}(p, \varepsilon).$$

Note: $\mathcal{S}(p, \varepsilon) = \exp_p(\mathcal{S}(0, \varepsilon))$
 $B(p, \varepsilon) = \exp_p(B(0, \varepsilon))$

$\rightarrow \gamma$ est une géodésique, donc $\|\dot{\gamma}\|$ est une constante.

Si $\|\dot{\gamma}\| = 0$, alors pour tout $t \in [0, 1]$, $\gamma(t) = p$
et le résultat est immédiat.

Si non, quitte à reparamétriser γ , on peut sup-
poser que $\|\dot{\gamma}\| = \varepsilon$.

On a :

- $\delta(0) = p$;
- $\delta(0) =: \nu$, où $\|\nu\| = \varepsilon$;
- $\nabla_j \delta = 0$;

donc par définition de exp_p , on a :

$$\forall t \in [0, \varepsilon], \delta(t) = \text{exp}_p(t\nu).$$

On a :

$$T_{\text{exp}_p(\nu)} \mathcal{L}(p, \nu) = \left. \frac{d}{dt} \right|_{t=0} \int_0^1 f_0(t, u(t)) \Big|_{u: E_{1,1} \rightarrow \mathcal{L}(0,1), u(0)=\nu} dt,$$

où $f_0(t, u(t)) = \text{exp}_p(tu(t))$.

On veut montrer que :

$$\left. \frac{d}{dt} \right|_{t=t_0} \text{exp}_p(t\nu) \cdot \left. \frac{d}{ds} \right|_{s=0} \text{exp}_p(t \in u(s)) = 0,$$

avec $u(0) = \frac{1}{\varepsilon} \nu$.

On pose $f(t, s) = \text{exp}_p(tu(s))$. On veut montrer que :

$$\left. \frac{d}{dt} \right|_{t=t_0} f(t, 0) \cdot \left. \frac{d}{ds} \right|_{s=0} f(t_0, s) = 0,$$

i.e :

$$\forall n, t, \frac{\partial f}{\partial n}(n, t) \cdot \frac{\partial f}{\partial t}(n, t) = 0.$$

Rq: $f(0, t) = 0 \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial t}(0, t) = 0$

$$\leadsto \frac{\partial f}{\partial n}(0, t) \cdot \frac{\partial f}{\partial t}(0, t) = 0$$

Qua:

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial f}{\partial n} (n,t) \cdot \frac{\partial f}{\partial t} (n,t) \right) = \nabla_n \frac{\partial f}{\partial n} \cdot \frac{\partial f}{\partial t} + \frac{\partial f}{\partial n} \cdot \nabla_n \frac{\partial f}{\partial t}$$

= 0 car $n \rightarrow \exp_p(n, \tau)$
est une géodésique

où $\partial n = \frac{d}{dt} \exp_p(n, \tau)$ vecteur associé à la courbe $\partial n (n, \tau) \rightarrow \exp_p(n, \tau)$.

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial f}{\partial n} (n,t) \cdot \frac{\partial f}{\partial t} (n,t) \right) = \frac{\partial f}{\partial n} \cdot \nabla_n \frac{\partial f}{\partial t}$$

$$= \frac{\partial f}{\partial n} \cdot \nabla_n \frac{\partial f}{\partial n}$$

$$= \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial f}{\partial n} \cdot \frac{\partial f}{\partial n} \right)$$

$$= \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \left\| \frac{\partial f}{\partial n} \right\|^2$$

$$= \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \underbrace{\|u(t)\|}_{=1} = 0$$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial f}{\partial n} (n,t) \cdot \frac{\partial f}{\partial t} (n,t) \right) = 0$$

$$\left(\begin{array}{l} \nabla_n \frac{\partial f}{\partial t}^h = \frac{\partial^2 f}{\partial t \partial n}^h + \Gamma_{ij}^h \frac{\partial f}{\partial t}^i \frac{\partial f}{\partial n}^j \\ \nabla_n \frac{\partial f}{\partial n}^h = \frac{\partial^2 f}{\partial n^2}^h + \Gamma_{ij}^h \frac{\partial f}{\partial n}^i \frac{\partial f}{\partial n}^j \end{array} \right)$$

Déf: (Fonction rayon)

Soit $q \in B(p, \varepsilon)$. On a: $q = \exp_p(v)$.
On note:

$$r_p(q) = \|v\|.$$

Lemme: Soit $\omega: [0, 1] \rightarrow B(p, \varepsilon) \setminus \{p\}$.

Alors:

$$l(\omega) \geq |r_p(\omega(1)) - r_p(\omega(0))|,$$

avec égalité si: - ω est radiale (v est radial)
- r est monotone (ω ne fait qu'un trajet)

\rightarrow On écrit $\omega(t) = \exp_p(r(t)v(t))$, avec
 $r(t) = r_p(\omega(t))$, et on note $\omega(t) = f(r(t), t)$,
où $f(r, t) = \exp_p(rv(t))$.

Ainsi, on a par règle de la chaîne,

$$\dot{\omega} = \dot{r} \frac{\partial f}{\partial r} + \frac{\partial f}{\partial t}.$$

\Rightarrow Par le lemme de Gauss et par Pythagore,

$$\begin{aligned} \|\dot{\omega}\|^2 &= |\dot{r}|^2 \left\| \frac{\partial f}{\partial r} \right\|^2 + \left\| \frac{\partial f}{\partial t} \right\|^2 \\ &= |\dot{r}|^2 + \left\| \frac{\partial f}{\partial t} \right\|^2 \geq |\dot{r}|^2 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow l(\omega) \geq |r_p(\omega(1)) - r_p(\omega(0))|.$$

$$\text{Rq: } |\dot{\tilde{n}}|^2 + \left\| \frac{\partial \tilde{f}}{\partial t} \right\|^2 = |\dot{\tilde{n}}|^2 \Leftrightarrow \left\| \frac{\partial \tilde{f}}{\partial t} \right\|^2 = 0$$

$$\Leftrightarrow \|\omega(t)\|^2 = 0.$$

$$\Leftrightarrow v(t) = 0$$

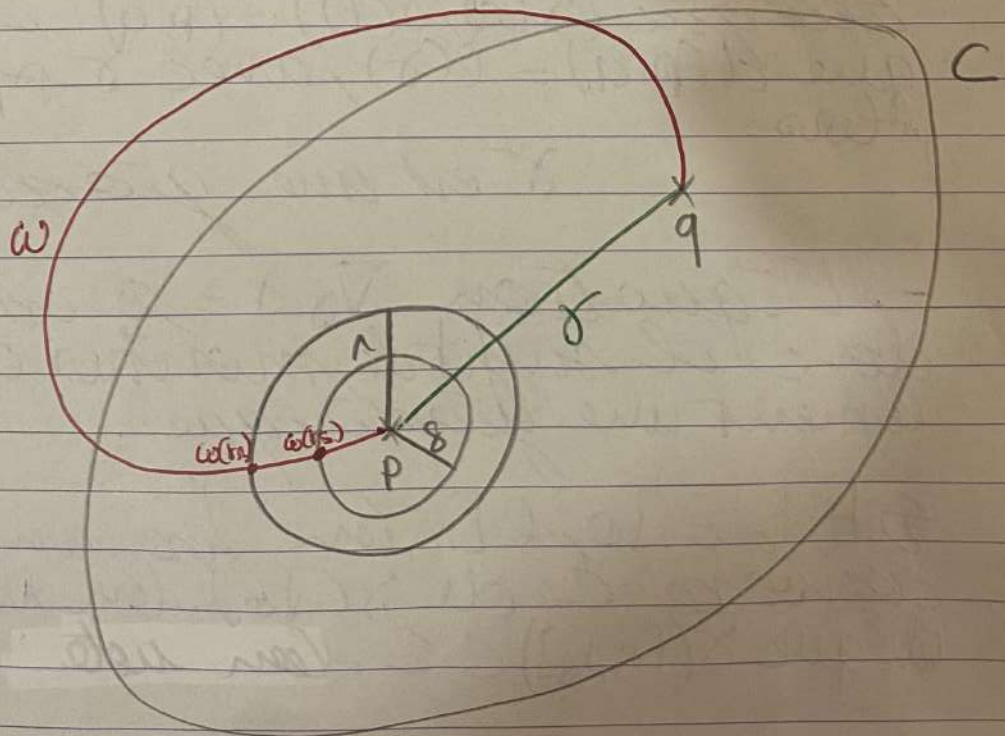
$$\int_0^1 |\dot{\tilde{n}}| = \left| \int_0^1 \dot{\tilde{n}} \right| \Leftrightarrow \tilde{n} \text{ est de signe constant}$$

$$\Leftrightarrow \tilde{n} \text{ est monotone}$$

Théorème - (Géodésiques localement minimisants)

Soit $p \in M$, C un voisinage ε -convexe de p et $q \in C$. On note γ l'unique géodésique qui relie p à q dans C telle que $l(\gamma) \leq \varepsilon$. Soit de plus $\omega = [0, 1] \rightarrow M$ lisse telle que $(\omega(0), \omega(1)) = (p, q)$.
Alors :

$$l(\gamma) \leq l(\omega).$$



\rightarrow soit $\eta < \varepsilon$ et $\delta \in]0, \eta[$. Il existe t_s, t_n tels que :

- $\omega(t_s) \in \mathcal{B}(p, \delta)$;
- $\omega(t_n) \in \mathcal{B}(p, \eta)$;
- $\forall t \in [t_s, t_n], \omega(t) \in \mathcal{B}(p, \eta)$.

On a alors :

$$\begin{aligned}
 l(\omega) &\geq l\left(\omega|_{[t_s, t_n]}\right) \geq \left| \rho_p(\omega(t_n)) - \rho_p(\omega(t_s)) \right| \\
 &= \eta - \delta
 \end{aligned}$$

$$\begin{array}{ccc}
 & \xrightarrow{\quad} & \varepsilon \\
 \eta & \rightarrow & \varepsilon \\
 \delta & \rightarrow & 0
 \end{array}$$

D'où : $l(\omega) \geq \varepsilon > l(\delta)$.

Corollaire : Soit $p, q \in M$, $\delta : [0, l] \rightarrow M$ lisse telle que $(\delta(0), \delta(l)) = (p, q)$. On suppose que $d(p, q) = l(\delta)$, avec δ p.p.l.a. Alors :

δ est une géodésique.

\rightarrow l'équation $\nabla_{\dot{\delta}} \dot{\delta} = 0$ est locale, donc il suffit de montrer que δ est localement une géodésique.

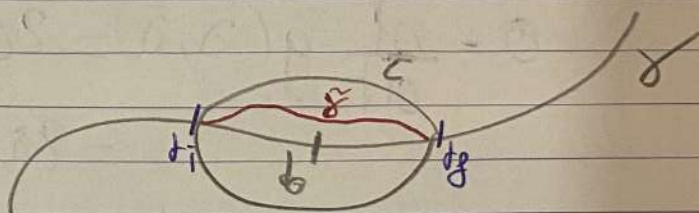
Soit $t_0 \in]0, l[$. On fixe un voisinage convexe C de $\delta(t_0)$. On note $t_i < t_0 < t_f$ tels que $\delta([t_i, t_f]) \subset C$.

On note $\tilde{\gamma} : [0, 1] \rightarrow M$ définie par :

- $\tilde{\gamma}|_{[0, t_i]} = \gamma|_{[0, t_i]}$

- $\tilde{\gamma}|_{[t_i, t_g]} =$ géodésique liant $\gamma(t_i)$ à $\gamma(t_g)$ dans C

- $\tilde{\gamma}|_{[t_g, 1]} = \gamma|_{[t_g, 1]}$



On a alors :

$$l(\tilde{\gamma}) = l(\gamma|_{[0, t_i]}) + d(\gamma(t_i), \gamma(t_g)) + l(\gamma|_{[t_g, 1]})$$

$$\geq d(p, q) = l(\gamma)$$

$$\Rightarrow d(\gamma(t_i), \gamma(t_g)) = l(\tilde{\gamma}|_{[t_i, t_g]})$$

$$\Rightarrow (\omega = \tilde{\gamma}|_{[t_i, t_g]} \text{ et } q = \gamma(t_i))$$

$$\hookrightarrow |r(t_g) - r(t_i)| = |r(t_g)| \text{ car } r(t_i) = r_{\gamma(t_i)}(\gamma(t_i)) = 0$$

$$= l(\tau)$$

car : $\tau(t) = \exp_{\gamma(t_i)}((t_g - t_i)t + t_i)v$;

$$l(\tau) = \|\omega\| = r_{\gamma(t_i)}(\tau(t_g)) = r(t_g)$$

Donc il existe $\tilde{r} = [t_i, t_f] \rightarrow \mathbb{R} + \text{action}$ telle que $\tilde{\gamma}|_{[t_i, t_f]} = \exp_{\tilde{\gamma}(t_i)}(\tilde{r}(t_i)v)$ et \tilde{r} dans $T_{\tilde{\gamma}(t_i)}M$.

$$\Rightarrow \nabla_{\tilde{\gamma}} \tilde{\gamma} = \tilde{r} \tilde{\gamma} \text{ sur } [t_i, t_f]$$

Or, $\tilde{\gamma}$ est ppla donc :

$$\begin{aligned} 0 &= \frac{d}{dt} g(\tilde{\gamma}, \tilde{\gamma}) = 2g(\nabla_{\tilde{\gamma}} \tilde{\gamma}, \tilde{\gamma}) \\ &= 2\tilde{r}g(\tilde{\gamma}, \tilde{\gamma}) \\ &= 2\tilde{r} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \tilde{r} = 0$$

$\Rightarrow \nabla_{\tilde{\gamma}} \tilde{\gamma} = 0$ et $\tilde{\gamma}$ est une géodésique sur $[t_i, t_f]$.

Donc: $\forall t \in [t_i, t_f], \nabla_{\tilde{\gamma}} \tilde{\gamma}(t) = 0,$

et: $\nabla_{\tilde{\gamma}} \tilde{\gamma}(t_0) = 0$, pour tout $t_0 \in]t_i, t_f[$.

Def: (Géodésique inextensible (complète))

Soit $\tilde{\gamma}: I \rightarrow M$ est dite inextensible si il n'existe pas de géodésique $\tilde{\gamma}: J \rightarrow M$ avec $I \subsetneq J$ et $\tilde{\gamma}|_I = \tilde{\gamma}$.

Si $I = \mathbb{R}$, $\tilde{\gamma}$ est dite complète.

Def: (Géodésiquement complète)

M est dite géodésiquement complète si l'une des deux conditions équivalentes est vérifiée:

i) $\forall p \in M$, $\exp_p: T_p M \rightarrow M$ est bien définie;

ii) toutes les géodésiques maximales de M sont complètes.

\rightarrow i) \Rightarrow ii): Soit $\gamma: I \rightarrow M$ géodésique maximale et $t_0 \in I$. On pose $p = \gamma(t_0)$ et $v = \dot{\gamma}(t_0)$.
On pose $\tilde{\gamma}: \mathbb{R} \rightarrow M$ de sorte que: $(\tilde{\gamma}(t_0), \dot{\tilde{\gamma}}(t_0)) = (p, v)$
 $t \mapsto \exp_p((t-t_0)v)$

$\Rightarrow (C-L) \tilde{\gamma}|_I = \gamma$.

Or, $\tilde{\gamma}$ est maximale donc $\tilde{\gamma} = \gamma$ et $I = \mathbb{R}$.

ii) \Rightarrow i): Soit $p \in M$ et $v \in T_p M$. Alors, $\gamma_{p,v}$ est maximale (sol^o maximale au pb. de Cauchy), donc complète donc $\gamma_{p,v}(1)$ existe, i.e. $\exp_p(v)$ existe.

Rappel: (Pseudo distance géodésique) Si M est connexe par arcs, on définit pour tout $p, q \in M$, $d(p, q) = \inf \{ l(\gamma) \mid \gamma: [0,1] \rightarrow M \text{ p.m. tq } (\gamma(0), \gamma(1)) = (p, q) \}$

lemme - d est localement une distance.

→ On ne démontre pas la symétrie et $l \leq \Delta$.
On va montrer que $d(p, q) = 0 \Rightarrow p = q$ (localement). En effet, s'il existe $\varepsilon > 0$ tel que $B(p, \varepsilon)$, alors :

$$\forall \delta, l(\delta) \geq l(\delta) \rightarrow \exp_p(\delta v) = \|v\|,$$

où $\exp_p(v) = q$. Ainsi, par passage à l'inf,

$$0 = d(p, q) \geq \|v\|,$$

d'où $\|v\| = 0$ et $v = 0$.

$$\Rightarrow q = \exp_p(0) = p.$$

Rq: si c était un min, ce serait plié (thm de l'f. nulle etc...)

Dans la suite, on note \mathcal{C} la topologie de la variété. Nous avons la proposition suivante :

Proposition: $\mathcal{C} = \mathcal{C}_d$

→ Soit $p_0 \in M$.

Soit $\varepsilon > 0$. Montrons que $B_d(p_0, \varepsilon)$ est un voisinage de p_0 pour \mathcal{C} .

On note C un voisinage (pour \mathcal{C}) ε -comme de p_0 . Soit $q \in C$. Il existe une (unique)

géodésique $\gamma: [0, 1] \rightarrow C$ telle que $(\gamma(0), \gamma(1)) = (p_0, q)$ et $l(\gamma) < r$. On a alors $d(p_0, q) \leq l(\gamma) < r$ donc $q \in B_d(p_0, r)$.

Ainsi,

$$C \subset B_d(p_0, r),$$

donc $B_d(p_0, r)$ est un voisinage pour \mathcal{C} .

Soit $\alpha: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ une carte telle que $\alpha(p_0) = 0$. Soit $r > 0$ tel que $B(0, r) \subset \alpha(U)$ (au sens de la distance euclidienne).

On a que $(\alpha^{-1}(B(0, \epsilon)))$ est une base de voisinages (pour \mathcal{C}) de p_0 .

Soit $p \in U$ et $v \in T_p M$. On va montrer qu'il existe $a, b > 0$ tq:

$$a \|v\| \leq g_p(v, v) \leq b \|v\|,$$

avec a, b indépendants de p et v .

Pour cela, on munit $T_p M$ de la structure euclidienne donnée par α :

$$\|v\|_{\text{eud}} = \|(v^1, \dots, v^m)\|.$$

L'application $v \mapsto g_p(v, v)$ est une forme quadratique sur $(T_p M, \|\cdot\|_{\text{eud}})$, donc (par thm spectral):

$$\lambda_{\min}(p) \|v\|_{\text{eud}}^2 \leq g_p(v, v) \leq \lambda_{\max}(p) \|v\|_{\text{eud}}^2.$$

Soit $U_0 \subset U$ ouvert tel que $p_0 \in U_0$ et U_0 compact.
On considère alors:

$$U_0 \longrightarrow \mathbb{R}_+^* \quad \text{et} \quad U_0 \longrightarrow \mathbb{R}_+^* \\ p \longmapsto r_{\min}(p) \quad p \longmapsto r_{\max}(p)$$

Ces applications sont continues sur un compact donc on peut poser:

$$(a, b) = \left(\left(\min_{U_0} r_{\min} \right)^{1/2}, \left(\max_{U_0} r_{\max} \right)^{1/2} \right)$$

de sorte que:

$$\forall p \in U_0, \forall v \in T_p M, a^2 \|v\|_{\text{eud}}^2 \leq g_p(v, v) \leq b^2 \|v\|_{\text{eud}}^2$$

La famille $(\alpha^{-1}(\bar{B}(0, \delta)))_{\delta \leq \frac{\varepsilon}{2}}$ est une base de voisinage de p_0 pour \mathcal{C} .

Soit $\delta \in]0, \frac{\varepsilon}{2}]$. On va montrer que:

$$\exists \eta > 0, B_d(p_0, \eta) \subset \alpha^{-1}(\bar{B}(0, \delta)).$$

On pose (après un beau bouillon...):

$$\eta = 2a\delta.$$

Soit $q \in B_d(p_0, \eta)$. Il existe $\gamma: [0, 1] \rightarrow M$
tel que $\gamma(0) = p_0, \gamma(1) = q$ et $l(\gamma) \leq a\delta$. De plus,
il existe également $t_s \in [0, 1]$ tel que
 $\gamma([0, t_s]) \subset \alpha^{-1}(\bar{B}(0, \delta))$ et $\alpha(\gamma(t_s)) \in \bar{S}(0, \delta)$.

On obtient:

$$a\delta \geq l(\gamma) \geq \int_0^{t_s} \|\dot{\gamma}\| \geq a \int_0^{t_s} \|\dot{\sigma}\|_{\text{eud}} \\ \geq a \int_0^{t_s} \|\dot{\sigma}\|_{\text{eud}} /$$

d'où :

$$\begin{aligned} a\delta &\geq a \left\| \int_0^{t\delta} \dot{\gamma} \right\|_{\text{eucl}} \\ &= a \left\| \alpha(\gamma(t\delta)) - \alpha(\gamma(0)) \right\| \\ &= a\delta. \end{aligned}$$

On en déduit donc $l(\gamma) = \int_0^{t\delta} \|\dot{\gamma}\|$, i.e. :

$$\int_{t\delta}^1 \|\dot{\gamma}\| = 0,$$

d'où :

$$\gamma(t\delta) = \gamma(1) = q.$$

Or, $\gamma(t\delta) \in \alpha^{-1}(\bar{B}(0, \delta))$ donc $q \in \alpha^{-1}(\bar{B}(0, \delta))$.

Enfinement,

$$B_d(p, \delta) \subset \alpha^{-1}(\bar{B}(0, \delta)).$$

Ccl: $\mathcal{C} = \mathcal{C}_d$

Corollaire: d est une distance.

→ AQT

Corollaire: Soit $K \subset M$ compact. Il existe $\delta > 0$ tel que, pour tous $p, q \in K$ tels que $d(p, q) < \delta$, il existe une unique géodésique $\gamma: [0, 1] \rightarrow K$ telle que $(\gamma(0), \gamma(1)) = (p, q)$ et $l(\gamma) < \delta$.

→ Pour tout $x \in K$, il existe C_x un voisin-

image ε_α -convexe de x . On a :

$$K \subset \bigcup_{x \in K} C_x,$$

donc, par compacité, il existe $a_1, \dots, a_m \in K$ tels que :

$$K \subset \bigcup_{i=1}^m C_{a_i}.$$

On pose alors $\varepsilon = \min_{1 \leq i \leq m} \varepsilon_{a_i}$.

Soit $p, q \in K$ tels que $d(p, q) < \delta$. Il existe i dans $\{1, \dots, m\}$ tel que $p \in C_{a_i}$ d'où :

$$d(p, q) < \delta \leq \varepsilon_{a_i},$$

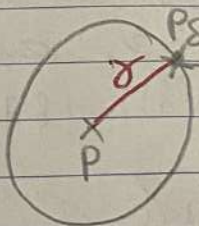
et $q \in B(p, \varepsilon_{a_i}) \subset C_{a_i}$.

On déduit alors le résultat par le lemme du voisinage ε -convexe.

Théorème : (Hopf-Rinow)

Si M est géodésiquement complète, alors toute paire de points de M est reliée par une géodésique minimisante.

\rightarrow Soit $p, q \in M$ et $\delta > 0$ tel que $B(p, \delta) \subset \text{exp}_p(T_p M)$.



$$x \cdot q = \delta_0(u)$$

Soit $\nu \in T_p M$ tel que $p_S = \exp_p(\nu)$ et $\|\nu\| = 1$, avec p_S qui vérifie $d(p_S, q) = d(\mathcal{S}(p, \nu), q)$.

On pose $\delta_0: \mathbb{R} \rightarrow M$
 $t \mapsto \exp_p(t\nu)$

On a: $\delta_0(0) = p$ et $\delta_0(s) = p_S$.

On va montrer que $d(q, \delta_0(t)) = r - t$, où $r = d(p, q)$, ce qui donnerait:

$$d(\delta_0(r), q) = 0.$$

On poserait alors $\gamma: [0, r] \rightarrow M$
 $t \mapsto \delta_0(t)$

D'où:

$$l(\gamma) = \|\gamma\| = r. \quad \checkmark$$

Montrons que $d(p_S, q) = d(p, q) - \delta$ (par double \leq).

Soit $\gamma: [0, r] \rightarrow M$ tq $(\gamma(0), \gamma(r)) = (p, q)$. On fixe tq $\gamma([0, r_S]) \subset B(p, \delta)$ et $\gamma(r_S) \in \mathcal{S}(p, \delta)$.

On a:

$$l(\gamma) = l(\gamma|_{[0, r_S]}) + l(\gamma|_{[r_S, r]})$$

$$= \delta + l(\gamma|_{[r_S, r]})$$

$$\geq \delta + d(q, \mathcal{S}(p, \delta)) = \delta + d(p_S, q)$$

Soit $\gamma: [0, r] \rightarrow M$ tq $(\gamma(0), \gamma(r)) = (q, p_S)$.

On définit $\bar{\gamma}: [0, 1] \rightarrow M$ tq $\bar{\gamma}|_{[0, r/2]}(t) = \gamma(2t)$
 et $\bar{\gamma}|_{[r/2, 1]}(t) = \exp_p((2(1-t))\nu)$.

Si on a, $(\gamma(0), \gamma(1)) = (p, q)$,

d'où $l(\gamma) = l(\gamma) + \delta \geq d(p, q)$

et $d(p, p_s) + \delta \geq d(p, q)$.

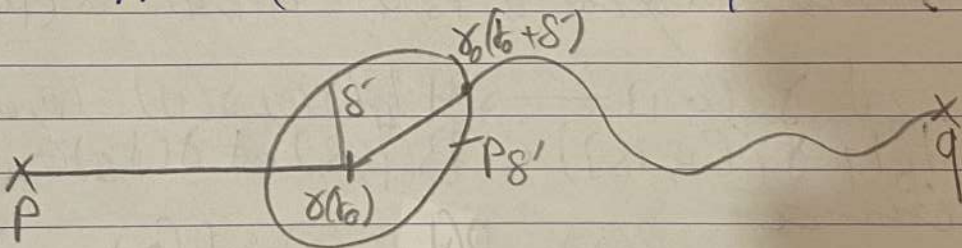
$\Rightarrow d(p, p_s) + \delta = d(p, q)$

Pour tout $t \in [s, r]$, on pose :

$$(\gamma_t): d(\gamma_t(t), q) + t = d(p, q)$$

On note t_0 le sup des t_0 tq (γ_t) est vraie pour tout $t \in [0, t_0[$.

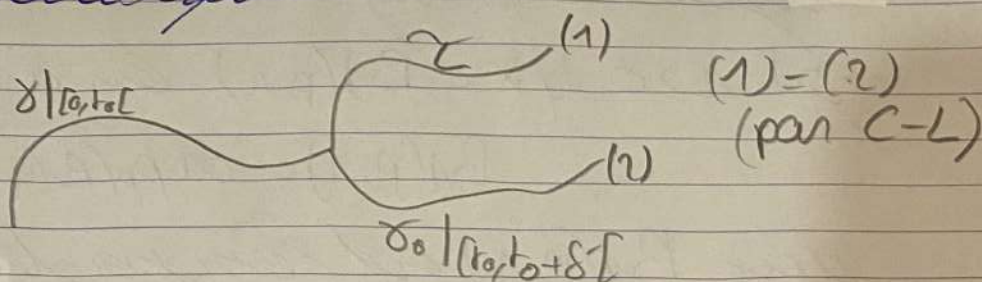
On suppose (par l'abondance) que $t_0 < r$.



Il existe $s' > 0$ tq $\exp_{\gamma(t_0)}^{-1} = B(\gamma(t_0), s') \rightarrow M$ est un difféo sur son image. On note $p_{s'} \in \mathcal{S}(\gamma(t_0), s')$ tq $d(p_{s'}, q) = d(q, \mathcal{S}(\gamma(t_0), s'))$.

On a donc $d(p, p_{s'}) \geq t_0 + s'$. Le chemin minimisant de p à $p_{s'}$ est la concaténation de $\gamma|_{[0, t_0]}$ et la géodésique minimisante de $\gamma(t_0)$ à $p_{s'}$, notée γ' . De plus la longueur vaut $t_0 + s'$.

- Par un corollaire précédent, ce chemin est une géodésique.



- En particulier, γ et $\gamma_0|_{[t_0, t_0 + \delta]}$ se terminent au même point:

$$p_{\gamma} = \gamma_0(t_0 + \delta).$$

Bilan: si $\exp_{\gamma_0(t_0)} = \beta(\gamma_0(t_0), \delta) \rightarrow M$ définie sur son image,
 $S' = d(\gamma_0(t_0 + \delta), q) = d(\gamma_0(t_0), q)$.

S' est vrai pour δ , alors c'est vrai pour tout $S'' \leq S'$. Donc $(\exists r)$ est vraie pour tout r dans $(t_0, t_0 + \delta]$. Or $(\exists r)$ est vraie pour tout $r \in [0, t_0]$.

Donc, $(\exists r)$ vraie pour tout $t \in [t_0, t_0 + \delta]$: absurde!

Finalement, $t_0 = r$ et le résultat en découle.

Corollaire: Soit M géométriquement complète. Toute partie fermée bornée de M est compacte.

\rightarrow Soit K fermé borné de M et $p \in K$.

L'application $\exp: \mathbb{T}_p M \rightarrow M$ est bien
définie par def de M .

Soit $n \geq 0$ et $K \subset B_d(p, n)$. On a:

$$B_d(p, n) = \exp_p(B_{\mathbb{R}^d}(0, n)),$$

donc $B_d(p, n)$ est compact.

Ainsi, K est compact.

↳ Conséquence: M est complète en tant
qu'espace métrique
(i.e. toute suite de Cauchy
de M converge).

FIN